### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-331149 (P2001-331149A)

(43)公開日 平成13年11月30日(2001.11.30)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ	テーマ	テーマコード(参考)		
G 0 9 G	3/30		G 0 9 G 3/30	O J !	5 C O 8 O		
	3/20	6 1 2	3/20	0 6 1 2 T			
		6 4 2		642D			

# 審査請求 未請求 請求項の数18 OL (全 16 頁)

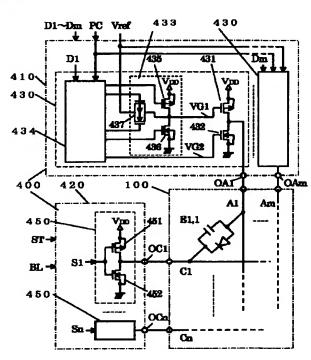
(21)出顯番号	特顧2000-151394(P2000-151394)	(71)出顧人 000156950					
(00) (IUE) C	W-P10/F F F 00 H (0000 F 00)	関西日本電気株式会社 滋賀県大津市晴崑2丁目9番1号					
(22)出顧日	平成12年5月23日(2000.5.23)	改資県大洋中哨風21日5番1号					
		(72)発明者 植田 敏明					
		滋賀県大津市晴嵐2丁目9番1号 関西日					
		本電気株式会社内					
		F ターム(参考) 50080 AA06 BB05 DD30 EE28 FF12					
		JJ02 JJ03 JJ04 KK02					

# (54) 【発明の名称】 有機EL表示装置の駆動方法および駆動装置

# (57)【要約】

【課題】 定電流駆動から発光するまでの立ち上がり時間を短くした有機EL表示装置の駆動方法および駆動装置を提供する。

【解決手段】 有機ELパネルの陰極線C1~Cnに接 続される陰極ドライバ420は、ブランキング信号BL の立ち下がりと立ち上がりにパルスの立ち上がりと立ち 下がりが同期し、ブランキング期間を有する線順次の走 査信号S1~Snに基づき、各出力回路450から接地 電位を供給して各陰極線を線順次に走査する。また、陽 極線A1~Amに接続される陽極ドライバ410は、次 の走査時に定電流で駆動される陽極線に接続された出力 回路430を、その走査の前のブランキング信号の立ち 上がりにパルスの立ち上がりが同期した大電流制御信号 PCに基づき大電流制御する。このパルス幅は、ブラン キング信号のパルス幅より狭く、大電流制御信号PCの パルスの立ち下がり時点で、出力端子OA1の電位が有 機EL素子を所望の輝度で発光することができる有機E L素子の順方向電圧 VF1の電位より若干低くなるように 設定する。



# 【特許請求の範囲】

【請求項 1】 陰極ドライバにより有機ELパネルの陰極 線を線順次に電源電位から接地電位にして走査し、線順 次の各走査期間に陽極ドライバにより有機ELパネルの 任意の陽極線を定電流で駆動して、有機ELパネルに含 まれる任意の有機EL素子を所望の輝度で発光させる単 純マトリックス駆動方式の有機EL表示装置の駆動方法 において、

1

前記各走査期間の間にブランキング期間を設け、この各 ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で駆動され 10 る陽極線を、前記各プランキング期間に前記定電流より 大きい大電流で駆動することを特徴とした有機EL表示 装置の駆動方法。

【請求項2】前記各プランキング期間の直後の走査期間 に定電流で駆動される陽極線の電位が、前記各ブランキ ング期間の終了時点で、前記所望の輝度で発光するとき の有機EL素子の順方向電圧の電位に略等しくなるよう に前記大電流で駆動することを特徴とした請求項1記載 の有機EL表示装置の駆動方法。

【請求項3】前記大電流から定電流の駆動への切替え時 20 点が、前記各プランキング期間の終了時点より前である ことを特徴とした請求項1または請求項2記載の有機E L表示装置の駆動方法。

【請求項4】前記大電流での駆動の開始時点が、前記各 ブランキング期間の開始時点と同一であることを特徴と した請求項1乃至請求項3のうちの一つに記載の有機E L表示装置の駆動方法。

【請求項5】前記大電流での駆動が、前記各プランキン グ期間の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線の うち直前の走査期間に定電流で駆動されなかった陽極線 30 に対してのみであり、直前の走査期間に定電流で駆動さ れた陽極線に対しては、前記大電流での駆動期間、前記 定電流で駆動することを特徴とした請求項1乃至請求項 4のうちの一つに記載の有機EL表示装置の駆動方法。

【請求項6】前記大電流での駆動が、前記各プランキン グ期間の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線の 電位を前記各ブランキング期間の開始時点で一旦接地電 位にしてから開始されることを特徴とした請求項1乃至 請求項3のうちの一つに記載の有機EL表示装置の駆動 方法。

【請求項7】有機ELパネルの陰極線を線順次に電源電 位から接地電位にして走査する陰極ドライバと、前記線 順次の各走査期間に有機ELパネルの任意の陽極線を定 電流で駆動する陽極ドライバとを具備して有機ELパネ ルに含まれる任意の有機EL素子を所望の輝度で発光さ せる単純マトリックス駆動方式の有機EL表示装置の駆 動装置において、

前記陰極ドライバが、前記各走査期間の間にプランキン グ期間を設けて走査するとともに、前記陽極ドライバ が、前記各ブランキング期間の直後の走査期間に定電流 50 で駆動される陽極線を、前記各プランキング期間に前記 定電流より大きい大電流で駆動することを特徴とした有 機EL表示装置の駆動装置。

【請求項8】前記陽極ドライバが、前記大電流および定 電流を供給する出力用トランジスタと、この出力トラン ジスタを大電流制御および定電流制御するプリドライバ 部とを有することを特徴とした請求項7記載の有機EL 表示装置の駆動装置。

【請求項9】前記陽極ドライバが、前記各直後の走査期 間に定電流で駆動される陽極線の電位が、前記各プラン キング期間の終了時点で、前記所望の輝度で発光すると きの有機EL素子の順方向電圧の電位に略等しくなるよ うに前記大電流で駆動することを特徴とした請求項7ま たは請求項8記載の有機EL表示装置の駆動装置。

【請求項10】前記陽極ドライバが、前記各ブランキン グ期間の終了時点より前に前記大電流から定電流の駆動 へ切替えることを特徴とした請求項7乃至請求項9のう ちの一つに記載の有機EL表示装置の駆動装置。

【請求項11】前記陽極ドライバが、前記各ブランキン グ期間の開始と同時に前記大電流での駆動を開始するこ とを特徴とした請求項7乃至請求項10のうちの一つに 記載の有機EL表示装置の駆動装置。

【請求項12】前記陽極ドライバが、前記各直後の走査 期間に定電流で駆動される陽極線のうち直前の走査期間 に定電流で駆動されなかった陽極線に対してのみ前記大 電流で駆動し、直前の走査期間に定電流で駆動された陽 極線に対しては、前記大電流での駆動期間、前記定電流 で駆動することを特徴とした請求項7乃至請求項11の うちの一つに記載の有機EL表示装置の駆動装置。

【請求項13】前記陽極ドライバが、前記各直後の走査 期間に定電流で駆動される陽極線の電位を前記各ブラン キング期間の開始時点で一旦接地電位にしてから前記大 電流での駆動を開始することを特徴とした請求項7乃至 請求項10のうちの一つに記載の有機EL表示装置の駆 動装置。

【請求項14】前記陽極ドライバが、外部から供給され 内部で前記各陽極線に対応するためシリアル/パラレル 変換された駆動信号と、外部から供給され前記プランキ ング期間以内のパルス幅を有する大電流制御信号とに基 づき前記各駆動を行う出力回路を各陽極線ごとに有し、 前記各出力回路が、接地電位を供給するNチャネル型出 力用MOSトランジスタと、このNチャネル型出力用M OSトランジスタとでCMOS構成され前記大電流およ び定電流を供給するPチャネル型出力用MOSトランジ スタと、前記Pチャネル型出力用MOSトランジスタの ゲートを制御するプリドライバ部と、前記駆動信号およ び大電流制御信号に基づき前記Nチャネル型出力用MO Sトランジスタのゲートおよび前記プリドライバ部を制 御する制御部とを有することを特徴とした請求項7乃至 請求項13のうちの一つに記載の有機EL表示装置の駆

動装置。

【請求項15】前記プリドライバ部が、接地電位を供給するNチャネル型制御用MOSトランジスタと、電源電位を供給するPチャネル型制御用MOSトランジスタと、定電流制御電位を供給するトランスファゲートとを有することを特徴とした請求項14記載の有機EL表示装置の駆動装置。

【請求項16】前記陽極ドライバが、前記有機ELパネルを2のk乗階調表示するために2のk乗階調表示に対応する定電流で駆動することを特徴とした請求項7乃至請求項13のうちの一つに記載の有機EL表示装置の駆動装置。

【請求項17】前記陽極ドライバが、外部から供給され 内部で前記各陽極線に対応するためシリアル/パラレル 変換された k ビットの駆動信号と、外部から供給され前 記ブランキング期間以内のパルス幅を有する大電流制御 信号とに基づき前記各駆動を行う出力回路を各陽極線ご とに有し、

前記各出力回路が、CMOS構成で接地電位を供給する Nチャネル型出力用MOSトランジスタ、および前記大 20 電流と定電流とを供給する k 個並列のPチャネル型出力 用MOSトランジスタと、前記各Pチャネル型出力用MOSトランジスタのゲートを制御する k 個のプリドライバ部と、前記駆動信号および大電流制御信号に基づき前記Nチャネル型出力用MOSトランジスタのゲートおよび前記各プリドライバ部を制御する制御部とを有することを特徴とした請求項16記載の有機EL表示装置の駆動装置。

【請求項18】前記各プリドライバ部が、接地電位を供給するNチャネル型制御用MOSトランジスタと、電源電位を供給するPチャネル型制御用MOSトランジスタと、定電流制御電位を供給するトランスファゲートとを有することを特徴とした請求項17記載の有機EL表示装置の駆動装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、単純マトリクス方式の有機EL (エレクトロルミネッセンス)表示装置の駆動方法および駆動装置に関する。

[0002]

【従来の技術】単純マトリクス方式の有機EL表示装置は、図9に示すように、有機ELパネル100と、この有機ELパネル100は、ガラス基板成されている。有機ELパネル100は、ガラス基板上に有機薄膜を透明電極からなる陽極線A1~Amと金属電極からなる陰極線C1~Cnとで挟み、両電極線の交差部を等価回路がダイオードと、これに並列接続された寄生容量とで表わされる有機EL素子E1,1~Em,nとして、マトリクス状の画素を形成した構造である。駆動装置200は、陽極線A1~Amに電気的接続される陽

極ドライバ210と、陰極線C1~Cnに電気的接続される陰極ドライバ220とで構成されている。陰極ドライバ220により陰極線C1~Cnを一定の時間間隔で線順次に走査するとともに、この走査期間に陽極ドライバ210により陽極線A1~Amを駆動することにより、任意の交点位置の有機EL素子Ei,jを発光させるようにしたものである。

【0003】次に、駆動装置200としての従来の駆動 装置300について図10および図11を参照して説明 する。図10において、駆動装置300は、陽極ドライ バ310と、陰極ドライバ320とで構成され、陽極ド ライバ310は、有機ELパネル100の各陽極線A1 ~ Amに電気的接続される出力端子OA1~OAmと、 駆動信号D1~Dmに基づき各出力端子OA1~OAm に有機EL素子El,1~Em,nを所望の輝度で発光させる ことができる定電流IFIまたは発光停止させる接地電位 を供給するm個の出力回路330とを有し、陰極ドライ バ320は、有機ELパネル100の各陰極線C1~C nに電気的接続される出力端子OC1~OCnと、走査 信号S1~Snに基づき各出力端子OC1~OCnに電 源電位 VDDまたは接地電位を供給する n 個の出力回路 3 50とを有している。尚、駆動信号D1~Dmは、外部 から陽極ドライバ310にシリアルに供給され、陽極ド ライバ310内の図示しない回路でパラレルに変換され るとともにレベル変換されて出力回路330に供給され る。また、走査信号S1~Snは、外部から陰極ドライ バ320にスタート信号STが供給され、陰極ドライバ 320内の図示しない回路で順次のパルスに変換される とともにレベル変換されて出力回路350に供給され る。各出力回路330,350は、出力端子0A1に接 続された出力回路330、および出力端子OC1に接続 された出力回路350のみ回路構成を図示し、他の出力 回路330、350は同一回路構成であり図示を省略し ている。

【0004】出力端子OA1に接続された出力回路33 0は、定電流 IF1および接地電位を供給するCMOS構 成のPチャネル型出力用MOSトランジスタ331およ びNチャネル型出力用MOSトランジスタ332と、M OSトランジスタ331をオフ制御するためにMOSト ランジスタ331のゲートを電源電位 VDDに接続するP チャネル型制御用MOSトランジスタ333と、MOS トランジスタ331を定電流制御するためにMOSトラ ンジスタ331のゲート電位VG1を基準電位Vrefに 接続するトランスファゲート334と、駆動信号D1を 反転させてMOSトランジスタ332のゲートとトラン スファゲート334のPチャネル側のゲートとに供給す るインバータ335とを有している。MOSトランジス タ333のゲートとトランスファゲート334のNチャ ネル側のゲートとには駆動信号D1が直接供給される。 【0005】出力端子OC1に接続された出力回路35

50

0は、電源電位 VDDおよび接地電位を供給するCMOSインバータ構成のPチャネル型出力用MOSトランジスタ351およびNチャネル型出力用MOSトランジスタ352を有し、これらのゲートには走査信号S1が直接供給される。

【0006】駆動装置300による有機ELパネル100の駆動方法を説明する。外部から、陽極ドライバ310に駆動信号D1~Dmが供給され、陰極ドライバ320にスタート信号STが供給される。外部から陰極ドライバ320にスタート信号STが供給されると、陰極ドライバ320内の図示しない回路から、走査信号S1~Snが、n個の出力回路350に線順次に供給される。このとき、陽極ドライバ310に駆動信号D1~Dmが供給されると、各走査信号S1~Snのパルスの供給ごとに、陽極ドライバ310内の図示しない回路でパラレルに変換された駆動信号D1~Dmがm個の出力回路330にそれぞれ供給される。

【0007】以下、出力端子OA1に接続された出力回路330と出力端子OC1に接続された出力回路350の動作について、陰極線C1が走査される前の段階から走査された後の段階までを、前後の段階で陽極線A1が駆動されなかったものと仮定して、図11を併用して説明する。

【0008】まず、陰極線C1が走査される線順次で1 つ前の陰極線Cnによる走査段階で、出力回路350に おいて、走査信号S1が接地電位レベルであり、MOS トランジスタ351はオン制御、およびMOSトランジ スタ352はオフ制御されて出力端子〇C1は電源電位 VDDレベルである。尚、このとき、出力端子OCnは接 地レベルであり、出力端子OC1, OCn以外の出力端 30 子OC2~OCn-1は電源電位VDDレベルである。この 段階で、出力回路330において、駆動信号D1が接地 電位レベルであり、MOSトランジスタ333がオン制 御されるとともにトランスファゲート334がオフ制御 されて、MOSトランジスタ331のゲート電位VG1 が電源電位VDDレベル、およびMOSトランジスタ33 2のゲート電位 V G 2 が電源電位 V DD レベルで、MOS トランジスタ331がオフ制御、およびMOSトランジ スタ332がオン制御されて出力端子OA1は接地レベ ルである。したがって、このとき陽極線A1に接続され 40 ている有機EL素子E1,1~E1,nのうち、有機EL素子 E1,1~E1,n-1には逆電圧VDDが供給され、有機EL素 子 E 1, 1~ E 1, n-1の寄生容量は逆方向に充電されてい る。

【0009】次に、出力回路350に供給されている走査信号S1が電源電位VDDレベルに切り替わると、MOSトランジスタ351がオフ制御されるとともにMOSトランジスタ352がオン制御されて出力端子OC1は接地電位レベルに切り替わる。尚、このとき、出力端子OC1以外の出力端子OC2~OCnは電源電位VDDレ

ベルである。この切り替わりに同期して、出力回路33 0に供給されている駆動信号 D1が電源電位 VDDレベル に切り替わると、MOSトランジスタ333がオフ制 御、およびトランスファゲート334がオン制御されて MOSトランジスタ331のゲート電位VG1が基準電 位Vrefレベルに切り替わるとともに、MOSトランジ スタ332のゲート電位VG2が接地電位レベルに切り 替わり、MOSトランジスタ331が定電流制御、およ びMOSトランジスタ332がオフ制御されて出力端子 OA1から定電流 IFIが供給される。このとき、逆方向 に充電されている有機EL素子El,1~El,n-lの寄生容 量が放電し、さらに、有機EL素子E1,1の寄生容量が 正方向に充電され、有機EL素子E1,1のダイオード特 性の順方向電圧VFが所望の輝度で発光することができ る順方向電圧VF1となると、この有機EL素子E1,1が 所望の輝度で発光する。

6

【0010】次に、陰極線C1が走査された線順次で1 つ後の陰極線C2による走査段階で、出力回路350に 供給されている走査信号S1が接地電位レベルに切り替 わると、MOSトランジスタ351がオン制御されると ともにMOSトランジスタ352がオフ制御されて出力 端子OC1は電源電位 VDDレベルに切り替わる。尚、こ のとき、出力端子〇〇2は接地レベルであり、出力端子 OC1, OC2以外の出力端子OC3~OCnは電源電 位VDDレベルである。この切り替わりに同期して、出力 回路330に供給されている駆動信号D1が接地電位レ ベルに切り替わると、MOSトランジスタ333がオン 制御、およびトランスファゲート334がオフ制御され てMOSトランジスタ331のゲート電位VG1が電源 電位VDDレベルに切り替わるとともに、MOSトランジ スタ332のゲート電位VG2が電源電位VDDレベルに 切り替わり、MOSトランジスタ331がオフ制御、お よびMOSトランジスタ332がオン制御されて出力端 子OA1に接地電位が供給され、有機EL素子E1,1の 発光を停止させる。このとき陽極線A1に接続されてい る有機EL素子E1.1~E1.nのうち、有機EL素子E1. 2以外は逆電圧 VDDが供給され、それらの寄生容量は逆 方向に充電される。

【0011】以上の動作は、有機EL素子E1,1を発光 および発光停止させる動作についてのみ説明したが、他 の有機EL素子についても同様に動作し、有機ELパネル100としては、陰極線C1~Cnの走査を線順次に 高速で繰り返すとともに、陽極線A1~Amのうち任意 の陽極線を走査ごとに駆動することにより、任意の複数 位置の各有機EL素子をあたかも同時に発光しているかのように動作させる。

#### [0012]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上記駆動装置300は、上述したように、ある陰極線が走査される 線順次で1つ前の別の陰極線による走査段階で、この段

ができる。

階で駆動されない陽極線に接続された有機EL素子のう ち走査されている陰極線以外の陰極線に接続されている 有機EL素子の寄生容量は逆方向に充電されている。次 の段階で、ある陰極線を走査し、前の段階で駆動されて いなかった陽極線とこの陰極線に接続された有機EL素 子を発光させるとき、例えば、図11に出力端子〇A1 からの電流を示すように、定電流 IF1で駆動すると、こ の陽極線に接続された有機EL素子のうち前の段階で走 査されていなかった陰極線に接続されている逆方向に充 電された有機EL素子の寄生容量がこの定電流 IF1で放 電し、さらにこれらの有機EL素子のうち走査される有 機EL素子の寄生容量が正方向にこの定電流 IF1で充電 されるため、陽極線に接続される駆動装置300の出力 端子の電位が、例えば、図11に出力端子OA1の電位 を示すように、走査される有機EL素子のダイオード特 性の順方向電圧 VF1の電位にまで立ち上がるのに時間が かかり、発光時間が短くなってしまうため、有機ELパ ネル100本来の輝度が得られないという問題があっ

【0013】従って、本発明は上記の問題点を解決する 20 ためになされたもので、走査と走査の間のブランキング 期間に次の走査で駆動される陽極線に大電流を所定時間 流してこの陽極線に接続された有機EL素子の逆充電さ れた寄生容量を急速に放電することにより走査期間での 発光までの時間を短くした有機EL表示装置の駆動装置 を提供することを目的とする。

#### [0014]

【課題を解決するための手段】 (1) 本発明に係わる有 機EL表示装置の駆動方法は、陰極ドライバにより有機 ELパネルの陰極線を線順次に電源電位から接地電位に 30 して走査し、線順次の各走査期間に陽極ドライバにより 有機ELパネルの任意の陽極線を定電流で駆動して、有 機ELパネルに含まれる任意の有機EL素子を所望の輝 度で発光させる単純マトリックス駆動方式の有機EL表 示装置の駆動方法において、前記各走査期間の間にブラ ンキング期間を設け、この各ブランキング期間の直後の 走査期間に定電流で駆動される陽極線を、前記各プラン キング期間に前記定電流より大きい大電流で駆動するこ とを特徴とする。上記手段によれば、各プランキング期 間の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線を、各 40 ブランキング期間に大電流で駆動することにより、この 陽極線に接続された有機EL素子の逆充電された寄生容 量を陰極ドライバの動作を切替えることなく急速に放電 させることができ、各プランキング期間の直後の走査期 間に定電流で駆動したとき、有機EL素子が所望の輝度 で発光することができる順方向電圧で駆動されるまでの 時間が短くて済む。

(2) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動方法は、 上記(1)項において、前記各プランキング期間の直後 の走査期間に定電流で駆動される陽極線の電位が、前記 50

各プランキング期間の終了時点で、前記所望の輝度で発 光するときの有機EL素子の順方向電圧の電位に略等し くなるように前記大電流で駆動することを特徴とする。 上記手段によれば、ブランキング期間の直後の走査期間 に定電流で駆動される陽極線に接続された有機EL素子 の逆充電された寄生容量を、所望の輝度で発光するとき の有機EL素子の順方向電圧の電位に略等しくなるまで 放電させるので、各プランキング期間の直後の走査期間 に定電流で駆動したとき、駆動される陽極線に接続され た有機EL素子のうち走査されない陰極線に接続された 有機EL素子の寄生容量から、走査される陰極線に接続

された有機EL素子への電流の流れ込みはなく、有機E

L素子は定電流で駆動され、所望の輝度で発光すること

- (3) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動方法は、 上記(1)項または(2)項において、前記大電流から 定電流の駆動への切替え時点が、前記各プランキング期 間の終了時点より前であることを特徴とする。上記手段 によれば、万が一、大電流から定電流の駆動への切替え が遅れても、走査される陰極線に接続された有機EL素 子の陰極線側が接地電位になるまでに、大電流の駆動は 終了し、有機EL素子が大電流で駆動されることはな 110
- (4) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動方法は、 上記(1)項乃至(3)項のうちの一つにおいて、前記 大電流での駆動の開始時点が、前記各プランキング期間 の開始時点と同一であることを特徴とする。
- (5) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動方法は、 上記(1)項乃至(4)項のうちの一つにおいて、前記 大電流での駆動が、前記各ブランキング期間の直後の走 査期間に定電流で駆動される陽極線のうち直前の走査期 間に定電流で駆動されなかった陽極線に対してのみであ り、直前の走査期間に定電流で駆動された陽極線に対し ては、前記大電流での駆動期間、前記定電流で駆動する ことを特徴とする。上記手段によれば、各プランキング 期間の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線のう ち直前の走査期間に定電流で駆動された陽極線に対して は、大電流で駆動せず定電流で駆動するため、ブランキ ング期間の終了時点で、この陽極線の電位は定電流で駆 動されていたときのままで、ブランキング期間の直後の 走査期間に定電流で駆動したとき、この陽極線に接続さ れた有機EL素子のうち走査されない陰極線に接続され た有機EL素子の寄生容量から、走査される陰極線に接 続された有機EL素子への電流の流れ込みはなく、有機 EL素子は定電流で駆動され、所望の輝度で発光するこ とができる。
- (6) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動方法は、 上記(1)項乃至(3)項のうちの一つにおいて、前記 大電流での駆動が、前記各ブランキング期間の直後の走 査期間に定電流で駆動される陽極線の電位を前記各プラ

ンキング期間の開始時点で、一旦、接地電位にしてから 開始されることを特徴とする。上記手段によれば、各ブ ランキング期間の直後の走査期間に定電流で駆動される 陽極線のうち直前の走査期間に定電流で駆動された陽極 線の電位が、各ブランキング期間の開始時点で、一旦、 接地電位になり、この陽極線に接続された有機EL素子 の寄生容量が、直前の走査期間に定電流で駆動されなか った陽極線に接続された有機EL素子の寄生容量と同様 に、逆充電されるため、その後の大電流での駆動を両陽 極線に対して同条件で行うことができる。

(7) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置は、 有機ELパネルの陰極線を線順次に電源電位から接地電 位にして走査する陰極ドライバと、前記線順次の各走査 期間に有機ELパネルの任意の陽極線を定電流で駆動す る陽極ドライバとを具備して有機ELパネルに含まれる 任意の有機EL素子を所望の輝度で発光させる単純マト リックス駆動方式の有機EL表示装置の駆動装置におい て、前記陰極ドライバが、前記各走査期間の間にブラン キング期間を設けて走査するとともに、前記陽極ドライ バが、前記各プランキング期間の直後の走査期間に定電 流で駆動される陽極線を、前記各ブランキング期間に前 記定電流より大きい大電流で駆動することを特徴とす る。上記手段によれば、各ブランキング期間の直後の走 査期間に定電流で駆動される陽極線を、各ブランキング 期間に大電流で駆動することにより、この陽極線に接続 された有機EL素子の逆充電された寄生容量を陰極ドラ イバの動作を切替えることなく急速に放電させることが でき、各ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で 駆動したとき、有機EL素子が所望の輝度で発光するこ とができる順方向電圧で駆動されるまでの時間が短くて 30 済む。

(8) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置は、 上記(7)項において、前記陽極ドライバが、前記大電 流および定電流を供給する出力用トランジスタと、この 出力トランジスタを大電流制御および定電流制御するプ リドライバ部とを有することを特徴とする。上記手段に よれば、出力用トランジスタの制御端子の電位を切替え るだけで大電流および定電流の両駆動を行うことができ る。

(9) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置は、 上記(7)項または(8)項において、前記陽極ドライ バが、前記各直後の走査期間に定電流で駆動される陽極 線の電位が、前記各プランキング期間の終了時点で、前 記所望の輝度で発光するときの有機EL素子の順方向電 圧の電位に略等しくなるように前記大電流で駆動するこ とを特徴とする。上記手段によれば、ブランキング期間 の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線に接続さ れた有機EL素子の逆充電された寄生容量を、所望の輝 度で発光するときの有機EL素子の順方向電圧の電位に 略等しくなるまで放電させるので、各ブランキング期間 50 の直後の走査期間に定電流で駆動したとき、駆動される 陽極線に接続された有機EL素子のうち走査されない陰 極線に接続された有機EL素子の寄生容量から、走査さ れる陰極線に接続された有機EL素子への電流の流れ込 みはなく、有機EL素子は定電流で駆動され、所望の輝 度で発光することができる。

10

(10) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置 は、上記(7)項乃至(9)項のうちの一つにおいて、 前記陽極ドライバが、前記各プランキング期間の終了時 点より前に前記大電流から定電流の駆動へ切替えること を特徴とする。上記手段によれば、万が一、大電流から 定電流の駆動への切替えが遅れても、走査される陰極線 に接続された有機EL素子の陰極線側が接地電位になる までに、大電流の駆動は終了し、有機EL素子が大電流 で駆動されることはない。

(11) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置 は、上記(7)項乃至(10)項のうちの一つにおい て、前記陽極ドライバが、前記各ブランキング期間の開 始と同時に前記大電流での駆動を開始することを特徴と する。

(12)本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置 は、上記(7)項乃至(11)項のうちの一つにおい て、前記陽極ドライバが、前記各直後の走査期間に定電 流で駆動される陽極線のうち直前の走査期間に定電流で 駆動されなかった陽極線に対してのみ前記大電流で駆動 し、直前の走査期間に定電流で駆動された陽極線に対し ては、前記大電流での駆動期間、前記定電流で駆動する ことを特徴とする。上記手段によれば、各ブランキング 期間の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線のう ち直前の走査期間に定電流で駆動された陽極線に対して は、大電流で駆動せず定電流で駆動するため、ブランキ ング期間の終了時点で、この陽極線の電位は定電流で駆 動されていたときのままで、ブランキング期間の直後の 走査期間に定電流で駆動したとき、この陽極線に接続さ れた有機EL素子のうち走査されない陰極線に接続され た有機EL素子の寄生容量から、走査される陰極線に接 続された有機EL素子への電流の流れ込みはなく、有機 EL素子は定電流で駆動され、所望の輝度で発光するこ とができる。

(13) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置 は、上記(7)項乃至(10)項のうちの一つにおい て、前記陽極ドライバが、前記各直後の走査期間に定電 流で駆動される陽極線の電位を前記各ブランキング期間 の開始時点で一旦接地電位にしてから前記大電流での駆 動を開始することを特徴とする。上記手段によれば、各 ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で駆動され る陽極線のうち直前の走査期間に定電流で駆動された陽 極線の電位が、各ブランキング期間の開始時点で、一 旦、接地電位になり、この陽極線に接続された有機EL 素子の寄生容量が、直前の走査期間に定電流で駆動され

なかった陽極線に接続された有機EL素子の寄生容量と 同様に、逆充電されるため、その後の大電流での駆動を 両陽極線に対して同条件で行うことができる。

(14) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置 は、上記(7)項乃至(13)項のうちの一つにおい て、前記陽極ドライバが、外部から供給され内部で前記 各陽極線に対応するためシリアル/パラレル変換された 駆動信号と、外部から供給され前記ブランキング期間以 内のパルス幅を有する大電流制御信号とに基づき前記各 駆動を行う出力回路を各陽極線ごとに有し、前記各出力 回路が、接地電位を供給するNチャネル型出力用MOS トランジスタと、このNチャネル型出力用MOSトラン ジスタとでCMOS構成され前記大電流および定電流を 供給するPチャネル型出力用MOSトランジスタと、前 記Pチャネル型出力用MOSトランジスタのゲートを制 御するプリドライバ部と、前記駆動信号および大電流制 御信号に基づき前記Nチャネル型出力用MOSトランジ スタのゲートおよび前記プリドライバ部を制御する制御 部とを有することを特徴とする。

(15) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置は、上記(7)項において、前記プリドライバ部が、接地電位を供給するNチャネル型制御用MOSトランジスタと、電源電位を供給するPチャネル型制御用MOSトランジスタと、定電流制御電位を供給するトランスファゲートとを有することを特徴とする。

(16) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置は、上記(7)項乃至(13)項のうちの一つにおいて、前記陽極ドライバが、前記有機ELパネルを2のk乗階調表示するために2のk乗階調表示に対応する定電流で駆動することを特徴とする。

(17)本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置は、上記(16)項において、前記陽極ドライバが、外部から供給され内部で前記各陽極線に対応するためシリアル/パラレル変換されたkビットの駆動信号と、外部から供給され前記ブランキング期間以内のパルス幅を有する大電流制御信号とに基づき前記各駆動を行う出力回路を各陽極線ごとに有し、前記各出力回路が、CMOS構成で接地電位を供給するNチャネル型出力用MOSトランジスタと、前記を呼音を表しているというであるというであるというであるというである。 40 記各Pチャネル型出力用MOSトランジスタのゲートを制御するk個のプリドライバ部と、前記駆動信号および大電流制御信号に基づき前記Nチャネル型出力用MOSトランジスタのゲートおよび前記各プリドライバ部を制御する制御部とを有することを特徴とする。

(18) 本発明に係わる有機EL表示装置の駆動装置 源電位 VDDまたは接地電位に接続する CMO S構成の Pは、上記(17)項において、前記各プリドライバ部 チャネル型制御用MO Sトランジスタ435 および Nチが、接地電位を供給する Nチャネル型制御用MO Sトランジスタ436と、MO Sトンジスタと、電源電位を供給する Pチャネル型制御用M ランジスタ431を定電流制御するためにMO Sトランジスタと、定電流制御電位を供給するトラン 50 ジスタ431のゲート電位 VG 1を基準電位 V refに接

スファゲートとを有することを特徴とする。

12

[0015]

【発明の実施の形態】以下に、本発明に基づき、駆動装 置200としての第1実施例の駆動装置400および駆 動装置400による有機EL表示装置の駆動方法を図1 乃至図3を参照して説明する。図1において、駆動装置 400は、陽極ドライバ410と、陰極ドライバ420 とで構成され、陽極ドライバ410は、有機ELパネル 100の各陽極線Al~Amに電気的接続される出力端 子OA1~OAmと、各出力端子OA1~OAmに、走 査間のプランキング期間中に大電流制御信号PCおよび 駆動信号D1~Dmに基づき大電流または接地電位を供 給し、走査期間中に駆動信号D1~Dmに基づき定電流 または接地電位を供給するm個の出力回路430とを有 し、陰極ドライバ420は、有機ELパネル100の各 陰極線C1 ~ Cnに電気的接続される出力端子OC1~ OCnと、走査信号S1~Snに基づき各出力端子OC 1~OCnに電源電位VDDまたは接地電位を供給するn 個の出力回路 4 5 0 とを有している。尚、駆動信号 D 1 ~Dmは、外部から陽極ドライバ410にシリアルに供 給され、陽極ドライバ410内の図示しない回路でパラ レルに変換されて出力回路430に供給される。また、 走査信号S1~Snは、外部から陰極ドライバ420に スタート信号STおよびブランキング信号BLが供給さ れ、陰極ドライバ420内の図示しない回路で波形の立 ち下がりと立ち上がりがブランキング信号BLの立ち下 がりと立ち上がりにそれぞれ同期した順次のパルスに変 換されるとともにレベル変換されて出力回路450に供 給される。各出力回路430、450は、出力端子OA 1に接続された出力回路430、および出力端子OC1 に接続された出力回路450のみ回路構成を図示し、他 の出力回路430、450は同一回路構成であり図示を 省略している。

【0016】出力端子OA1に接続された出力回路43 0は、大電流または定電流および接地電位を供給するC MOS構成のPチャネル型出力用MOSトランジスタ4 31およびNチャネル型出力用MOSトランジスタ43 2と、MOSトランジスタ431をオフ制御、大電流制 御または定電流制御するためのプリドライバ部433 と、駆動信号D1および大電流制御信号PCを論理処理 し、その論理信号をレベル変換してMOSトランジスタ 432のゲートおよびプリドライバ部433に供給する 制御部434とを有している。プリドライバ部433 は、MOSトランジスタ431をオフ制御または大電流 制御するためにMOSトランジスタ431のゲートを電 源電位VDDまたは接地電位に接続するCMOS構成のP チャネル型制御用MOSトランジスタ435およびNチ ャネル型制御用MOSトランジスタ436と、MOSト ランジスタ431を定電流制御するためにMOSトラン

続するトランスファゲート437とを有し、MOSトラ ンジスタ435, 436およびトランスファゲート43 7の各ゲートに制御部434からの信号が供給される。 【0017】出力端子OC1に接続された出力回路45 0は、走査信号S1に基づき電源電位 VDDおよび接地電 位を供給するCMOSインバータ構成のPチャネル型M OSトランジスタ451およびNチャネル型MOSトラ ンジスタ452を有している。

【0018】駆動装置400による有機ELパネル10 0の駆動方法を説明する。外部から、陰極ドライバ42 0にスタート信号STおよびブランキング信号BLが供 給され、陽極ドライバ410に駆動信号D1~Dmおよ びブランキング信号BLのパルス幅より狭い所定のパル ス幅を有する大電流制御信号PCが供給される。外部か ら陰極ドライバ420にスタート信号STおよびブラン キング信号BLが供給されると、陰極ドライバ420内 の図示しない回路から、パルス波形の立ち上がりと立ち 下がりがブランキング信号BLの立ち下がりと立ち上が りにそれぞれ同期した走査信号S1~Snが、n個の出 力回路450にプランキング信号BLのパルス幅と同じ ブランキング期間を置いて線順次に供給される。このと き、陽極ドライバ410に駆動信号D1~Dmおよび大 電流制御信号PCが供給されると、ブランキング期間を 含む各走査信号S1~Snのパルスの供給ごとに、大電 流制御信号PCと、陽極ドライバ410内の図示しない 回路でパラレルに変換された駆動信号D1~Dmがm個 の出力回路430にそれぞれ供給される。

【0019】以下、出力端子OA1に接続された出力回 路430と出力端子OC1に接続された出力回路450 の動作について、陰極線C1が走査される前の段階から 走査された後の段階までを、前後の段階で陽極線A1が 駆動されなかったものと仮定して、図2のタイムチャー トおよび図3の各素子の制御状態を説明する図を併用し て説明する。

【0020】まず、陰極線C1が走査される線順次で1 つ前の陰極線Cnによる走査段階(時刻tlの手前) で、出力回路450において、ブランキング信号BLが "L (ロウ) レベル、および走査信号S1が接地電位レ ベルであり、MOSトランジスタ451はオン制御、お よびMOSトランジスタ452はオフ制御されて出力端 40 子OC1は電源電位VDDレベルである。尚、このとき、 出力端子〇〇 n は接地レベルであり、出力端子〇〇 1, OCn以外の出力端子OC2~OCn-1は電源電位VDD レベルである。この段階で、出力回路430において、 駆動信号D1が"L"レベル、および大電流制御信号P Cが"L"レベルであり、制御部434からの信号によ り、プリドライバ部433のMOSトランジスタ435 がオン制御、およびMOSトランジスタ436とトラン スファゲート437とがオフ制御されてMOSトランジ スタ431のゲート電位VG1が電源電位VDDレベル

で、同じく制御部434からの信号により、MOSトラ ンジスタ432のゲート電位VG2が電源電位VDDレベ ルで、MOSトランジスタ431がオフ制御、およびM OSトランジスタ432がオン制御されて出力端子OA 1は接地レベルである。したがって、このとき陽極線A 1に接続されている有機EL素子E1.1~E1.nのうち、 有機EL素子E1,1~E1,n-1には逆電圧VDDが供給さ れ、有機EL素子E1,1~E1,n-1の寄生容量は逆方向に 充電されている。

14

【0021】次に、時刻t1になると、出力回路450 において、ブランキング信号BLが"H (ハイ)"レベ ルに切り替わり、走査信号S1は接地電位レベルのまま で、MOSトランジスタ451はオン制御、およびMO Sトランジスタ452はオフ制御されたままで出力端子 OC1は電源電位 VDDレベルのままである。尚、このと き、出力端子OC1以外の出力端子OC2~OCnも電 源電位VDDレベルである。この段階で、出力回路430 において、駆動信号D1が"H"レベル、および大電流 制御信号PCが"H"レベルに切り替わり、制御部43 4からの信号により、プリドライバ部433のMOSト ランジスタ435とトランスファゲート437とがオフ 制御、およびMOSトランジスタ436がオン制御され てMOSトランジスタ431のゲート電位VG1が接地 電位レベルに切り替わり、同じく制御部434からの信 号により、MOSトランジスタ432のゲート電位VG 2が接地電位レベルに切り替わり、MOSトランジスタ 431が大電流制御、およびMOSトランジスタ432 がオフ制御されて出力端子OA1から大電流 ILIが供給 される。このとき、逆方向に充電されている有機EL素 子E1,1~E1,n-1の寄生容量が大電流制御信号PCのパ ルス幅の期間放電する。このパルス幅は、パルスの立ち 下がり時点で、出力端子OA1の電位が有機EL素子を 所望の輝度で発光することができる有機EL素子の順方 向電圧 VF1の電位より若干低くなるように設定する。し たがって、このパルスの立ち下がり時点で、有機EL素 子E1.1~E1.nの寄生容量は、電源電位 VDDと順方向電 圧 VF1の電位との差分より若干高い電圧で逆充電されて いる。

【0022】次に、時刻t2になると、ブランキング信 号BLが"H"レベルの状態で、出力回路430におい て、大電流制御信号PCが"L"レベルに切り替わり、 制御部434からの信号により、プリドライバ部433 のMOSトランジスタ435、436がオフ制御、およ びトランスファゲート437がオン制御されてMOSト ランジスタ431のゲート電位VG1が基準電位Vref レベルに切り替わり、同じく制御部434からの信号に より、MOSトランジスタ432のゲート電位VG2が 接地電位レベルのままで、MOSトランジスタ431が 定電流制御、およびMOSトランジスタ432がオフ制 50 御されて出力端子OAlから定電流 [F]が供給される。

このとき、有機EL素子E1,1~E1,nの逆充電されていた寄生容量は、大電流制御信号PCが "L"レベルに切り替わった時点からブランキング期間終了まで、僅かに放電され、ブランキング期間終了時点で、出力端子OA1の電位が有機EL素子の順方向電圧VF1の電位と略等しくなる。ブランキング期間は、大電流制御信号PCのパルス幅と等しく設定してもよいが、このパルス幅より、少し長めに設定することによって、大電流制御信号PCの "L"レベルへの切り替えの遅れにより、万が一、MOSトランジスタ431が大電流制御されても、有機EL素子E1,1の等価回路を構成するダイオードの順方向には大電流が流れることはない。

【0023】次に、時刻t3になると、出力回路430 において、MOSトランジスタ431が定電流制御、お よびMOSトランジスタ432がオフ制御されている状 態で、出力回路450において、ブランキング信号BL が"L"レベルに切り替わり、走査信号S1は電源電位 VDDレベルに切り替わり、MOSトランジスタ451は オフ制御、およびMOSトランジスタ452はオン制御 され、出力端子OC1は接地電位レベルに切り替わり、 出力端子OA1から有機EL素子E1,1に定電流 IF1が 供給され、有機 E L 素子 E 1, 1の寄生容量が電源電位 V D Dと順方向電圧 VF1の電位との差分で逆充電されている 逆充電状態から放電し、さらに、正方向に充電され、有 機EL素子E1,1のダイオード特性の順方向電圧VFが所 望の輝度で発光することができる順方向電圧 VF1となる と、この有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。 有機EL素子E1,1の寄生容量が電源電位VDDで逆充電 されている状態から定電流を供給する場合より発光まで の立ち上げ時間が短くて済む。

【0024】次に、時刻t4になると、陰極線C1が走 査された線順次で1つ後の陰極線C2による走査段階 で、出力回路450において、ブランキング信号BLが "H"レベル、および走査信号S1が接地電位レベルに 切り替わり、MOSトランジスタ451はオン制御、お よびMOSトランジスタ452はオフ制御されて出力端 子OC1は電源電位VDDレベルに切り替わる。尚、この とき、出力端子OC2は接地レベルであり、出力端子O C1,OC2以外の出力端子OC3~OCnは電源電位 VDDレベルである。この段階で、出力回路430におい 40 て、駆動信号D1が"L"レベル、および大電流制御信 号PCが"H"レベルに切り替わり、制御部434から の信号により、プリドライバ部433のMOSトランジ スタ435がオン制御、およびMOSトランジスタ43 6とトランスファゲート437とがオフ制御されてMO Sトランジスタ431のゲート電位VG1が電源電位V DDレベルになり、同じく制御部434からの信号によ り、MOSトランジスタ432のゲート電位VG2が電 源電位VDDレベルとなり、MOSトランジスタ431が オフ制御、およびMOSトランジスタ432がオン制御 50 されて出力端子OA1に接地電位が供給され、有機EL素子E1,1には逆電圧VDDが供給され、有機EL素子E1,1が発光を停止する。このとき陽極線A1に接続されている有機EL素子E1,1~E1,nのうち、有機EL素子E1,2以外は逆電圧VDDが供給され、それらの寄生容量は逆方向に充電される。

【0025】尚、上述の大電流制御信号PCのパルス幅 を、パルスの立ち下がり時点で、逆方向に充電されてい る有機EL素子E1,1~E1,nの寄生容量が完全に放電 し、出力端子OA1の電位が電源電位VDDレベルになる ように設定した場合、陰極線C1による走査段階で、出 力端子〇C1が接地電位レベルに切り替わった時点で、 有機EL素子E1,2~E1,nの両端の電位は電源電位VDD レベルである。このとき、有機EL素子E1.1に定電流 IF1が供給され、この定電流 IF1で有機EL素子E1.1 の寄生容量が正方向に充電され、有機EL素子E1,1の ダイオード特性の順方向電圧VFが所望の輝度で発光す ることができる順方向電圧VF1となろうとするが、出力 端子OA1の電位が順方向電圧VF1の電位になるまで電 源電位 VDDレベルと順方向電圧 VF1との差分の電圧で有 機EL素子E1,2~E1,nの寄生容量が逆充電され、この とき、有機EL素子E1,1にもこの電流が流れ、有機E L素子E1.1は定電流 IF1以上の電流が流れ、定電流 IF 1で駆動することができない。したがって、上述のよう に、ブランキング期間終了時点で、出力端子OA1の電 位が有機EL素子の順方向電圧VF1の電位と略等しくな るように、大電流制御信号PCのパルス幅を設定する と、有機EL素子E1.1は定電流 IF1で駆動することが でき、所望の輝度で発光することができる。

【0026】以上の動作は、有機EL素子E1,1を発光 および発光停止させる動作についてのみ説明したが、他 の有機EL素子についても同様に動作し、有機ELパネル100としては、陰極線C1~Cnの走査を線順次に 高速で繰り返すとともに、陽極線A1~Amのうち任意 の陽極線を走査ごとに駆動することにより、任意の複数 位置の各有機EL素子をあたかも同時に発光しているかのように動作させる。

【0027】次に、本発明に基づき、駆動装置200としての第2実施例の駆動装置500および駆動装置500による有機EL表示装置の駆動方法を図4乃至図8を参照して説明する。駆動装置500は、有機ELパネル100を多階調表示する能力を有し、説明を簡明にするため2のk(k=2)乗階調=4階調で表示するものとして説明する。図4において、駆動装置500は、陽極ドライバ510と、陰極ドライバ520とで構成され、陽極ドライバ510は、有機ELパネル100の各陽極線A1~Amに電気的接続される出力端子OA1~OAmと、各出力端子OA1~OAmと、各出力端子OA1~OAmと、各出力端子OA1~OAmと、各出力端子OA1~OAmに、走査間のブランキング期間中に大電流制御信号PCおよびk=2ビットの駆動信号D1[1:0]~Dm[1:0]に基づき大電流または接

地電位を供給し、走査期間中に駆動信号 D 1 [1:0] ~ D m[1:0]に基づき階調に対応する定電流または接地電位 を供給するm個の出力回路530とを有し、陰極ドライ バ520は、有機ELパネル100の各陰極線C1~C nに電気的接続される出力端子OC1~OCnと、走査 信号S1~Snに基づき各出力端子OС1~OСnに電 源電位 VDDまたは接地電位を供給する n 個の出力回路 5 50とを有している。尚、駆動信号D1[1:0]~Dm[1: 0]は、外部から陽極ドライバ510にシリアルに供給さ れ、陽極ドライバ510内の図示しない回路でパラレル に変換されて出力回路530に供給される。また、走査 信号S1~Snは、外部から陰極ドライバ520にスタ ート信号STおよびブランキング信号BLが供給され、 陰極ドライバ520内の図示しない回路で波形の立ち下 がりと立ち上がりがブランキング信号BLの立ち下がり と立ち上がりにそれぞれ同期した順次のパルスに変換さ れるとともにレベル変換されて出力回路550に供給さ れる。各出力回路530の回路構成は、出力端子OA1 に接続された出力回路530のみ図5に示し、各出力回 路550の回路構成は、出力端子〇〇1に接続された出 力回路550のみ図4に示し、他の出力回路530,5 50は同一回路構成であり図示を省略している。

【0028】出力端子〇A1に接続された出力回路53 0は、図5に示すように、大電流、定電流または接地電 位を供給するCMOS構成の k = 2 個並列接続された P チャネル型出力用MOSトランジスタ531(0). 53 1(1)およびNチャネル型出力用MOSトランジスタ5 32と、MOSトランジスタ531(0), 531(1)をそ れぞれオフ制御、大電流制御または定電流制御するため の2個のプリドライバ部533と、駆動信号D1[1:0] および大電流制御信号PCを論理処理し、その論理信号 をレベル変換してMOSトランジスタ532のゲートお よびプリドライバ部533に供給する制御部534とを 有している。MOSトランジスタ531(0), 531(1) は、出力端子OA1から4階調に対応する定電流IFO (=0), IF1, IF2, IF3および大電流 ILO(= 0), IL1, IL2, IL3を供給するために、駆動信号D 1[1:0]に基づき、図6に示すように制御される。すな わち、定電流 I FOおよび大電流 I LOのときは、駆動信号 D1[1:0] = "00" によりMOSトランジスタ531 (0), 531(1)が共にオフ制御される。定電流 IF1およ び大電流 I L1のときは、駆動信号 D 1 [1:0] = "0 1" によりMOSトランジスタ531(0)が定電流および大 電流制御され、531(1)がオフ制御される。定電流 IF 2および大電流 I L2のときは、駆動信号 D 1 [1:0] = "1 0"によりMOSトランジスタ531(0)がオフ制御さ れ、531(1)が定電流および大電流制御される。定電 流 IF3および大電流 IL3のときは、駆動信号 D1[1:0] = "11" によりMOSトランジスタ531(0), 53 1(1)が共に定電流および大電流制御される。MOSト

18

ランジスタ531(0), 531(1)の電流駆動能力は、例 えば、IF2=2 IF1、IF3=3 IF1とする場合、1:2 の大きさに設計される。MOSトランジスタ531 (0), 531(1)を上記の制御するために、MOSトラン ジスタ531(0)に接続されるプリドライバ部533 は、駆動信号D1[1:0]のうち下位ビットの駆動信号D 1(0)に基づき駆動され、MOSトランジスタ531(1) に接続されるプリドライバ部533は、駆動信号D1 [1:0]のうち上位ビットの駆動信号D1(1)に基づき駆 動される。各プリドライバ部533は、MOSトランジ スタ531(0), 531(1)をオフ制御および大電流制御 するためにMOSトランジスタ531(0), 531(1)の ゲートを電源電位VDDおよび接地電位に接続するCMO S構成のPチャネル型制御用MOSトランジスタ535 およびNチャネル型制御用MOSトランジスタ536 と、MOSトランジスタ531(0), 531(1)を定電流 制御するためにMOSトランジスタ531(0),531 (1)のゲート電位 V G 1 を基準電位 V refに接続するトラ ンスファゲート537とを有し、MOSトランジスタ5 35、536およびトランスファゲート537の各ゲー トに制御部434からの信号が供給される。

【0029】出力端子OC1に接続された出力回路55 0は、図4に示すように、走査信号S1に基づき電源電 位VDDおよび接地電位を供給するCMOSインバータ構 成のPチャネル型MOSトランジスタ551およびNチ ャネル型MOSトランジスタ552を有している。

【0030】駆動装置500による有機ELパネル10 0の駆動方法を説明する。外部から、陰極ドライバ52 0にスタート信号STおよびブランキング信号BLが供 給され、陽極ドライバ510に2ビットの駆動信号D1 [1:0]~Dm[1:0]およびプランキング信号BLのパルス 幅より狭い所定の反転パルス幅を有する大電流制御信号 PCが供給される。外部から陰極ドライバ520にスタ ート信号STおよびプランキング信号BLが供給される と、陰極ドライバ520内の図示しない回路から、パル ス波形の立ち上がりと立ち下がりがブランキング信号B Lの立ち下がりと立ち上がりにそれぞれ同期した走査信 号S1~Snが、n個の出力回路550にプランキング 信号BLのパルス幅と同じブランキング期間を置いて線 順次に供給される。このとき、陽極ドライバ510に駆 動信号 D 1 [1:0] ~ D m [1:0] および大電流制御信号 P C が供給されると、プランキング期間を含む各走査信号S 1~Snのパルスの供給ごとに、大電流制御信号PC と、陽極ドライバ510内の図示しない回路でパラレル に変換された駆動信号D1[1:0]~Dm[1:0]がm個の出 力回路530にそれぞれ供給される。

【0031】以下、出力端子〇A1に接続された出力回 路530と出力端子OC1に接続された出力回路550 の動作について、陰極線C1が走査される前の段階から 50 走査された後の段階までを、陰極線C1が走査される段

階で、陽極線Alが定電流 IF2で駆動され、前後の段階 で陽極線Alが駆動されなかったものと仮定して、図7 のタイムチャートおよび図8の各素子の制御状態を説明 する図を併用して説明する。

【0032】まず、陰極線Clが走査される線順次で1 つ前の陰極線Cnによる走査段階 (時刻 t 1 の手前) で、出力回路550において、ブランキング信号BLが "L"レベル、および走査信号S1が接地電位レベルで あり、MOSトランジスタ551はオン制御、およびM OSトランジスタ552はオフ制御されて出力端子OC 1は電源電位 VDDレベルである。尚、このとき、出力端 子OCnは接地レベルであり、出力端子OC1, OCn 以外の出力端子OC2~OCn-1は電源電位VDDレベル である。この段階で、出力回路530において、駆動信 号D1[1:0]="00"、すなわち、駆動信号D1(0)お よびD1(1)が "L" レベル、および大電流制御信号P Cが "L" レベルであり、制御部534からの信号によ り、各プリドライバ部533のMOSトランジスタ53 5がオン制御、およびMOSトランジスタ536とトラ ンスファゲート537とがオフ制御されてMOSトラン 20 ジスタ531(0), 531(1)のゲート電位VG1(0), VG1(1)が電源電位 VDDレベルで、同じく制御部53 4からの信号により、MOSトランジスタ532のゲー ト電位VG2が電源電位VDDレベルで、MOSトランジ スタ531(0), 531(1)がオフ制御、およびMOSト ランジスタ532がオン制御されて出力端子〇A1は接 地レベルである。したがって、このとき陽極線A1に接 続されている有機EL素子E1,1~E1,nのうち、有機E L素子E1,1~E1,n-1には逆電圧VDDが供給され、有機 E L 素子 E 1.1~ E 1.n-1の寄生容量は逆方向に充電され 30 ている。

【0033】次に、時刻t1になると、出力回路550 において、ブランキング信号BLが"H(ハイ)"レベ ルに切り替わり、走査信号S1は接地電位レベルのまま で、MOSトランジスタ551はオン制御およびMOS トランジスタ552はオフ制御されたままで出力端子〇 C 1 は電源電位 VDD レベルのままである。尚、このと き、出力端子OC1以外の出力端子OC2~OCnも電 源電位VDDレベルである。この段階で、出力回路530 において、駆動信号D1[1:0]= "10"、すなわち、 駆動信号D1(0)が "L" レベルのままで、駆動信号D 1(1) が "H" レベルおよび大電流制御信号 P C が "H"レベルに切り替わり、制御部534からの信号に より、MOSトランジスタ531(1) 側のプリドライバ 部533のMOSトランジスタ535およびトランスフ ァゲート537がオフ制御、およびMOSトランジスタ 536がオン制御されてMOSトランジスタ531(1) のゲート電位VG1(1)が接地電位レベルに切り替わ り、同じく制御部534からの信号により、MOSトラ

20 切り替わり、MOSトランジスタ531(0)のゲート電 位 V G 1 (0) が電源電位 V DD レベルのままで、MOSト ランジスタ531(1)が大電流制御、およびMOSトラ ンジスタ532がオフ制御され、MOSトランジスタ5 31(0) がオフ制御のままで、MOSトランジスタ53 1(0), 531(1)のうちMOSトランジスタ531(1) のみを介して出力端子OA1から大電流 IL2が供給され る。このとき、逆方向に充電されている有機EL素子E 1,1~E1,n-1の寄生容量が大電流制御信号PCが"H" レベルの期間、すなわち大電流制御信号PCのパルス幅 の期間放電する。このパルス幅は、パルスの立ち下がり 時点で、出力端子OA1の電位が有機EL素子を所望の 輝度で発光することができる定電流 IF2で駆動したとき の有機EL素子の順方向電圧VF2の電位より若干低くな るように設定する。したがって、このパルスの立ち下が り時点で、有機EL素子E1,1~E1,nの寄生容量は、電 源電位 VDDと順方向電圧 VF2の電位との差分より若干高

い電圧で逆充電されている。

【0034】次に、時刻t2になると、ブランキング信 号BLが"H"レベルの状態で、出力回路530におい て、大電流制御信号PCが"L"レベルに切り替わり、 制御部534からの信号により、MOSトランジスタ5 31(1) 側のプリドライバ部533のMOSトランジス タ535、536がオフ制御されるとともにトランスフ ァゲート537がオン制御されて、MOSトランジスタ 5 3 1 (1)のゲート電位 V G 1 (1)が基準電位 V ref レベ ルに切り替わり、MOSトランジスタ531(0)のゲー ト電位 V G 1 (0) が電源電位 V DD レベル、およびMOS トランジスタ532のゲート電位VG2が接地電位レベ ルのままで、MOSトランジスタ531(1)が定電流制 御され、MOSトランジスタ531(0)、532がオフ 制御のままで、出力端子OA1から定電流 I F2が供給さ れる。このとき、有機EL素子E1.1~E1.nの逆充電さ れていた寄生容量は、大電流制御信号PCが"H"レベ ルに切り替わった時点からブランキング期間終了まで、 僅かに放電され、ブランキング期間終了時点で、出力端 子OA1の電位が有機EL素子の順方向電圧VF2の電位 と略等しくなる。ブランキング期間は、大電流制御信号 PCのパルス幅と等しく設定してもよいが、このパルス 幅より少し長めに設定することによって、大電流制御信 号PCの"L"レベルへの切り替えの遅れにより、万が ー、MOSトランジスタ531(0), 531(1)が大電流 制御されても、有機EL素子E1.1の等価回路を構成す るダイオードの順方向には大電流が流れることはない。 【0035】次に、時刻t3になると、出力回路530 において、MOSトランジスタ531(1)が定電流制 御、およびMOSトランジスタ531(0), 532がオ フ制御されている状態で、出力回路550において、プ ランキング信号BLが"L"レベルに切り替わり、走査 ンジスタ532のゲート電位VG2が接地電位レベルに 50 信号S1は電源電位VDDレベルに切り替わり、MOSト

ランジスタ551はオフ制御、およびMOSトランジスタ552はオン制御され、出力端子OC1は接地電位レベルに切り替わり、出力端子OA1から有機EL素子E1,1に定電流IF2が供給され、有機EL素子E1,1の寄生容量が電源電位VDDと順方向電圧VF2の電位との差分で逆充電されている逆充電状態から放電し、さらに、正方向に充電され、有機EL素子E1,1のダイオード特性の順方向電圧VF2となると、この有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。有機EL素子E1,1が所望の輝度で発光する。

【0036】次に、時刻t4になると、陰極線C1が走 査された線順次で1つ後の陰極線C2による走査段階 で、出力回路550において、ブランキング信号BLが "H"レベル、および走査信号S1が接地電位レベルに 切り替わり、MOSトランジスタ551はオン制御、お よびMOSトランジスタ552はオフ制御されて出力端 子OC1は電源電位 VDDレベルに切り替わる。尚、この とき、出力端子〇〇2は接地レベルであり、出力端子〇 20 C1,OC2以外の出力端子OC3~OCnは電源電位 VDDレベルである。この段階で、出力回路530におい て、駆動信号 D1[1:0] = "00"、すなわち、駆動信 号D1(0)およびD1(1)が "L" レベル、および大電流 制御信号PCが"H"レベルに切り替わり、制御部53 4からの信号により、各プリドライバ部533のMOS トランジスタ535がオン制御、およびMOSトランジ スタ536とトランスファゲート537とがオフ制御さ れてMOSトランジスタ531(0), 531(1)のゲート 電位 V G 1 (0), V G 1 (1) が電源電位 V DD レベルにな り、同じく制御部534からの信号により、MOSトラ ンジスタ532のゲート電位VG2が電源電位VDDレベ ルになり、MOSトランジスタ531(0), 531(1)が オフ制御、およびMOSトランジスタ532がオン制御 されて出力端子OA1に接地電位が供給され、有機EL 素子E1.1には逆電圧VDDが供給され、有機EL素子E 1,1が発光を停止する。このとき陽極線A1に接続され ている有機EL素子El,1~El,nのうち、有機EL素子 E1,2以外は逆電圧VDDが供給され、それらの寄生容量 は逆方向に充電される。

【0037】尚、上述の大電流制御信号PCのバルス幅を、バルスの立ち下がり時点で、逆方向に充電されている有機EL素子E1,1~E1,nの寄生容量が完全に放電し、出力端子OA1の電位が電源電位VDDレベルになるように設定した場合、陰極線C1による走査段階で、出力端子OC1が接地電位レベルに切り替わった時点で、有機EL素子E1,2~E1,nの両端の電位は電源電位VDDレベルである。このとき、有機EL素子E1,1に定電流IF2が供給され、この定電流IF2で有機EL素子E1,1の寄生容量が正方向に充電され、有機EL素子E1,1の

ダイオード特性の順方向電圧VFが所望の輝度で発光することができる順方向電圧VF2となろうとするが、出力端子OA1の電位が順方向電圧VF2との差分の電圧で有機EL素子E1,2~E1,nの寄生容量が逆充電され、このとき、有機EL素子E1,1にもこの電流が流れ、有機EL素子E1,1は定電流IF2以上の電流が流れ、定電流IF2で駆動することができない。したがって、上述のように、ブランキング期間終了時点で、出力端子OA1の電位が有機EL素子の順方向電圧VF2の電位と略等しくなるように、大電流制御信号PCのパルス幅を設定すると、有機EL素子E1,1は定電流IF2で駆動することができ、所望の輝度で発光することができる。

【0038】以上の動作は、有機EL素子E1,1を発光 および発光停止させる動作についてのみ説明したが、他 の有機EL素子についても同様に動作し、有機ELパネル100としては、陰極線C1 $\sim$ Cnの走査を線順次に 高速で繰り返すとともに、陽極線A1 $\sim$ Amのうち任意 の陽極線を走査ごとに2ビットの駆動信号D1[1:0] $\sim$ Dm[1:0]に基づき駆動することにより、任意の複数位 置の各有機EL素子をあたかも同時に発光しているかのように動作させる。

【0039】尚、上記第1および第2実施例では、大電 流での駆動の開始時点が、各ブランキング期間の開始時 点と同一である場合について、各ブランキング期間の直 後の走査期間に定電流で駆動される陽極線のうち直前の 走査期間に定電流で駆動されなかった陽極線に対して説 明したが、直前の走査期間に定電流で駆動された陽極線 に対しても、同様に大電流駆動した場合、直前の走査期 間に定電流で駆動された陽極線の電位は、ブランキング 期間の開始時点で、直前の走査期間に定電流で駆動され ていたときの電位であり、さらに大電流駆動することに より、電源電位となり、ブランキング期間の直後の走査 期間に定電流で駆動したとき、この陽極線の電位が電源 電位から定電流で駆動されるときの電位になるまで、こ の陽極線に接続された有機EL素子のうち走査されない 陰極線に接続された有機EL素子の寄生容量から、走査 される陰極線に接続された有機EL素子への電流の流れ 込みが生じ、有機EL素子に定電流以上の電流が流れ、 40 有機EL素子を所望の輝度で発光させることができな い。この欠点を解決するために、大電流での駆動を、各 ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で駆動され る陽極線のうち直前の走査期間に定電流で駆動されなか った陽極線に対してのみ行い、直前の走査期間に定電流 で駆動された陽極線に対しては、この大電流での駆動期 間、定電流で駆動するようにしてもよい。このようにす れば、各ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で 駆動される陽極線のうち直前の走査期間に定電流で駆動 された陽極線に対しては、大電流で駆動せず定電流で駆 50 動するため、ブランキング期間の終了時点で、この陽極

線の電位はわずかに上昇するのみで、ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で駆動したとき、この陽極線に接続された有機EL素子のうち走査されない陰極線に接続された有機EL素子の寄生容量から、走査される陰極線に接続された有機EL素子への電流の流れ込みはなく、有機EL素子は定電流で駆動され、所望の輝度で発光することができる。

【0040】また、大電流での駆動の開始時点を、各ブランキング期間の開始時点と同一にするのではなく、各ブランキング期間の開始時点と同一にするのではなく、各ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線の電位を各ブランキング期間の直後の走査期間に定電流で駆動される陽極線のうち直前の走査期間に定電流で駆動された陽極線の電位が、各ブランキング期間の開始時点で、一旦、接地電位になり、この陽極線に接続された有機EL素子の寄生容量が、直前の走査期間に定電流で駆動されなかった陽極線に接続された有機EL素子の寄生容量と同様に、逆充電されるため、その後の大電流での駆動を両陽極線に対して同条件で行う 20ことができる。

# [0041]

【発明の効果】本発明に係わる有機EL表示装置の駆動 方法および駆動装置によれば、各プランキング期間の直 後の走査期間に定電流で駆動される陽極線を、各プラン キング期間に大電流で駆動することにより、この陽極線 に接続された有機EL素子の逆充電された寄生容量を陰 極ドライバの動作を切替えることなく急速に放電させる ことができ、各ブランキング期間の直後の走査期間に定 電流で駆動したとき、有機EL素子が所望の輝度で発光 30 することができる順方向電圧で駆動されるまでの時間が 短くて済む。また、ブランキング期間の直後の走査期間 に定電流で駆動される陽極線に接続された有機EL素子 の逆充電された寄生容量を、所望の輝度で発光するとき の有機EL素子の順方向電圧の電位に略等しくなるまで 放電させるので、各ブランキング期間の直後の走査期間 に定電流で駆動したとき、駆動される陽極線に接続され た有機EL素子のうち走査されない陰極線に接続された 有機EL素子の寄生容量から、走査される陰極線に接続 された有機EL素子への電流の流れ込みはなく、有機E 40 L素子は定電流で駆動され、所望の輝度で発光すること\*

\* ができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1実施例である有機EL表示装置の 駆動装置の回路図。

24

【図2】図1の駆動装置の動作を説明するタイミングチャート。

【図3】図1の駆動装置に含まれるトランジスタおよび トランスファゲートの制御状態を説明する図。

【図4】本発明の第2実施例である有機EL表示装置の 駆動装置の回路図。

【図 5】 図 4 の駆動装置の陽極ドライバの出力回路の回路図。

【図6】図5の出力回路に含まれるトランジスタ531 (0)、531(1)の駆動信号による制御状態を説明する 図。

【図7】図4の駆動装置の動作を説明するタイミングチャート。

【図8】図4の駆動装置に含まれるトランジスタおよび トランスファゲートの制御状態を説明する図。

【図9】有機EL表示装置の概略構成図

【図10】従来の有機EL表示装置の駆動装置の回路 図。

【図11】図10の駆動装置の動作を説明するタイミングチャート。

#### 【符号の説明】

400、500 駆動装置

410、510 陽極ドライバ

420、520 陰極ドライバ

430、530 陽極ドライバの出力回路

431、531(0)、531(1) Pチャネル型出力用M OSトランジスタ

**432、532** Nチャネル型出力用MOSトランジスタ

433、533 プリドライバ部

434、534 制御部

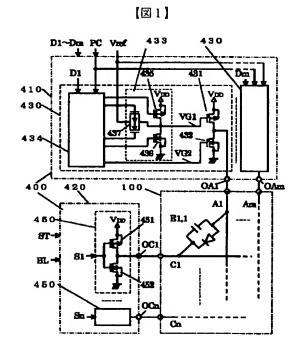
4 3 5 、 5 3 5 P チャネル型制御用MOSトランジスタ

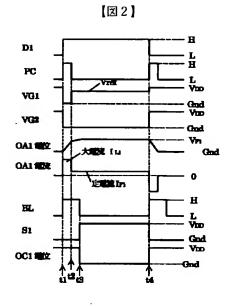
**436、536** Nチャネル型制御用MOSトランジスタ

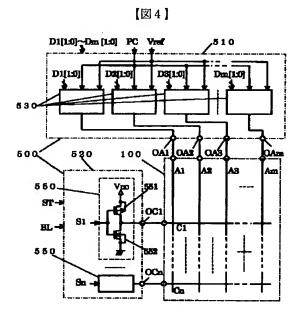
437、537 トランスファゲート

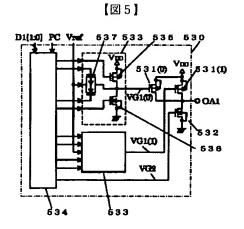
#### 【図3】

素子No.	451	452	435	436	437	431	432
t1の手前	ON	OFF	ON	OFF	OFF	OFF	ON
t1-t2	ON	OFF	OFF	ON	OFF	大電波	OFF
t2-t3	ON	OFF	OFF	OFF	ON	定電流	OFF
t3-t4	OFF	ON	OFF	OFF	ON	定電流	OFF
t4の後	ON	OFF	ON	OFF	OFF	ÖFF	ON



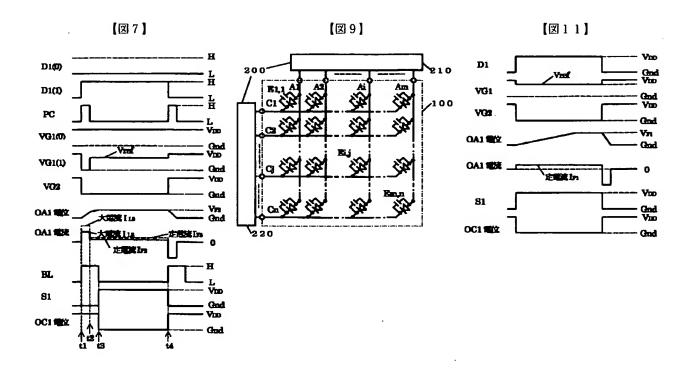






【図6】

D1[1:0]	700° 1 F0=0			71"	<b>"10"</b>		717	
足電流			IF1		IF2		FS	
男子No.	531(1)	531(0)	531(1)	531(0)	531(1)	531(0)	531(1)	T531(0)
	OFF	OFF	OFF	定党选	定置流	OFF	定量達	定管法
天电支	71	0=0		L1		2		3
素于No.	531(1)	531(0)	531(1)	531(0)	531(1)	531(0)	531(1)	1531(0)
	OFF	OFF	OFF	大電法	大量速	OFF	大量速	大管法



【図8】

			531(1)			531(0)					
煮子No.	551	552	535	538	537	535	536	537	531(1)	[531(0)	532
11の手前	ON	OFF	ON	OFF	OFF	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	ON
t1-t2	ON	OFF	OFF	ON	OFF	ON	OFF	OFF	大電流	OFF	OFF
t2-t3	ON	OFF	OFF	OFF	ON	ON	OFF	OFF	定量流	OFF	OFF
t3-t4	OFF	ON	OFF	OFF	ON	ON	OFF	OFF	定量流	OFF	OFF
t4の後	ON	OFF	ON	OFF	OFF	ON	OFF	OFF	OFF	OFF	ON

【図10】

